
VEX IQ



02 – jízda s ovladačem (bez programování)

VEX IQ stavba robota

Postavíme jezdící podvozek
(basebot, drivetrain):

<https://content.vexrobotics.com/stem-labs/iq/builds/basebot/iq-2nd-gen-basebot-rev12.pdf>

nebo clawbota:

<https://content.vexrobotics.com/stem-labs/iq/builds/clawbot/simple-clawbot-rev2.pdf>

<https://content.vexrobotics.com/stem-labs/iq/builds/clawbot/clawbot-rev4.pdf>



VEX IQ

VEX IQ párování ovladače a mozku (1. část)



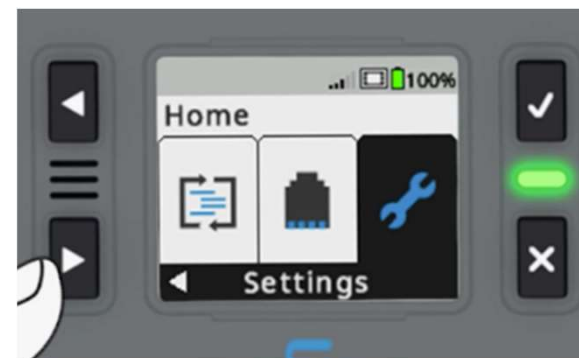
Postup párování na videu

<https://kb.vex.com/hc/en-us/articles/4406901409428-Wirelessly-Pairing-a-VEX-IQ-2nd-gen-Controller-to-a-2nd-gen-Brain>



1) zapneme ovladač i mozek

2) v menu nalistujeme Settings



3) v Settings zvolíme Link



VEX IQ

VEX IQ párování ovladače a mozku (2. část)



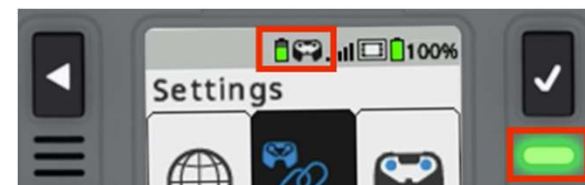
4) v Link menu se objeví postup, jak máme stisknout tlačítka na ovladači a ikona svítí oranžově



5) na ovladači stiskneme současně tlačítka „nahoru“ a „dolů“ a ve správném tempu dvakrát spouštěcí tlačítko ovladače. Tempo, jak rychle toto tlačítko mačkat nám ukazuje mozek.

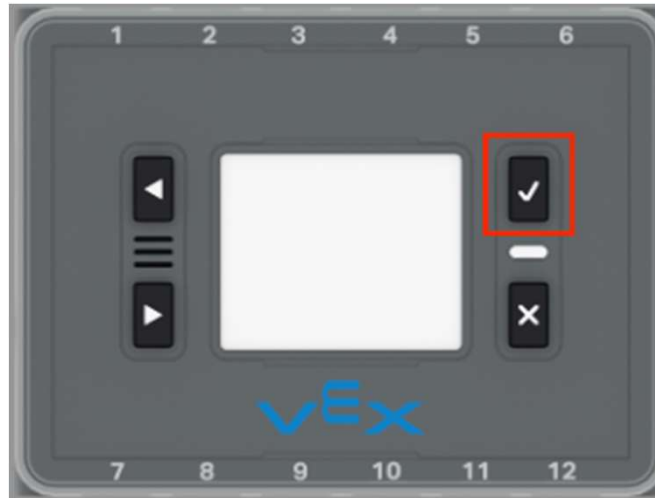


6) je-li vše v pořádku, objeví se ikona ovladače na mozku a kontrolka svítí zeleně

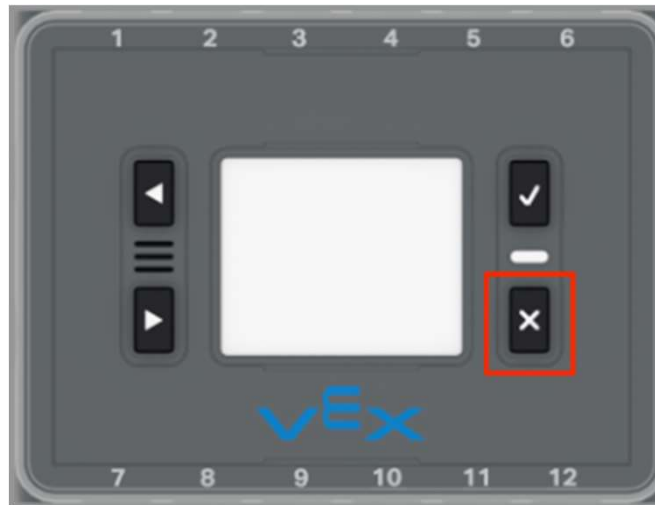


VEX IQ ovládání mozku

Navigační tlačítka v menu.



Zatržítko – zapnutí mozku,
potvrzení voleb,
spuštění programu



Křížek – podržením
vypnutí mozku,
stisknutím skok v menu
o krok zpět,
zastavení programu

VEX IQ domovská obrazovka

(když je spárovaný ovladač)

Stav ovladače

Signál

Stav baterie



Ikona položky menu

Název položky menu

Směr pohybu v menu

VEX IQ

VEX IQ jízda s výchozím nastavením

Otevření menu Drive:
spustíme (Run) a jezdíme...



Když běží program pro jízdu, na displeji je toto:



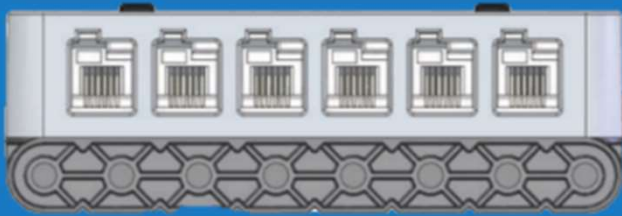
Program můžeme
kdykoliv přerušit
stiskem křížku.



Robot ví, jaká zařízení má
ovládat. Jsou-li motory zapojeny
do portů 1 (levý) a 6 (pravý),
můžeme rovnou jezdit.

Výchozí nastavení portů je vidět
v tabulce na další stránce.

VEX IQ výchozí funkce portů



port	zařízení	funkce	port	zařízení	funkce
1	(L) Smart motor	Otáčení motoru Joystickem A	7	Smart motor	Otáčení motoru Joystickem A
2	Tlačítko (bumper)	Zastaví otáčení motoru v portu 4 ovl. tlač. R Down	8	Tlačítko (bumper)	Zastaví otáčení motoru v portu 10 ovl. tlač. L Down
3	Tlačítko (bumper)	Zastaví otáčení motoru v portu 4 ovl. tlač. R Up	9	Tlačítko (bumper)	Zastaví otáčení motoru v portu 10 ovl. tlač. L Up
4	Smart motor	Otáčení motoru tlačítkem R	10	Smart motor	Otáčení motoru tlačítkem L
5	Smart motor	Otáčení motoru tlačítkem F	11	Smart motor	Otáčení motoru tlačítkem E
6	(P) Smart motor	Otáčení motoru Joystickem D	12	Smart motor	Otáčení motoru Joystickem D

VEX IQ konfigurace ovladače pro jízdu



- 1) Vstoupíme do menu Drive
- 2) Zvolíme položku Controls
- 3) Potvrdíme volbu Controls



- 4) Volíme režimy ovládání

Detaily a video viz

<https://kb.vex.com/hc/en-us/articles/4407010512276-Running-Driver-Control-Programs-on-the-VEX-IQ-2nd-gen->